

ANEXOS

1. Cálculo de la instalación de riego para la electroválvula

Partimos de un balance de energía entre dos puntos y obtenemos que la pérdida de presión más altura entre la entrada y la salida es debida a la disipación viscosa y le llamamos pérdida de carga, h_f , siendo P la presión, z la altura, g la aceleración de la gravedad y ρ la densidad.

$$\left(\frac{p_1}{\rho g} + z_1 \right) - \left(\frac{p_2}{\rho g} + z_2 \right) = h_f$$

Posteriormente realizamos un balance de fuerzas entre el fluido y la pared del conducto y obtenemos la siguiente fórmula, donde L es la longitud de la tubería, D es el diámetro y τ_p el esfuerzo viscoso en la pared.

$$\left(\frac{p_1}{\rho g} + z_1 \right) - \left(\frac{p_2}{\rho g} + z_2 \right) = \frac{4L}{\rho g D} \bar{\tau}_p$$

Esto nos permite obtener una expresión para la altura de pérdidas como función del esfuerzo en la pared:

$$h_f = \frac{4L}{\rho g D} \bar{\tau}_p$$

Realizando un análisis adimensional del esfuerzo viscoso en la pared resulta la ecuación de Darcy-Weisbach:

$$h_f = f \frac{L}{D} \frac{v^2}{2g}$$

Donde v es la velocidad del fluido y f el factor de fricción que representa la relación funcional $f(Re_D, \varepsilon/D)$, donde Re es el número de Reynolds y ε es la rugosidad de la tubería. Para resolver esta ecuación es necesario interpolar y la solución más usada es la de Colebrook:

$$\frac{1}{f^{1/2}} = -2.0 \log \left(\frac{\epsilon/D}{3.7} + \frac{2.51}{\text{Re}_D f^{1/2}} \right)$$

Además de las pérdidas de carga lineales ya comentadas, en una instalación también existen las llamadas pérdidas de carga singulares, que son las debidas a elementos de la instalación como por ejemplo las válvulas, las entradas y salidas de conductos, etc. Estas cargas singulares las podemos calcular de la siguiente manera:

$$h_m = k \frac{v^2}{2g}$$

Siendo k el coeficiente de pérdidas que está tabulado para las distintas singularidades existentes. Por tanto, para la instalación las pérdidas totales son la suma de las lineales y las singulares:

$$h_p = h_f + \sum_i h_{m_i} = \left(f \frac{L}{D} + \sum k_i \right) \frac{v^2}{2g}$$

Y el balance final quedará:

$$\left(\frac{p_1}{\rho g} + z_1 + \frac{v_1^2}{2g} \right) - \left(\frac{p_2}{\rho g} + z_2 + \frac{v_2^2}{2g} \right) = \frac{v^2}{2g} \left(f \frac{L}{D} + \sum k_i \right)$$

Una vez expuestas las fórmulas procedemos a introducirlas dentro de un fichero que nos permita resolver el problema iterando. Para ello, primero obtenemos los datos necesarios:

- *Densidad del agua:* 1000kg/m³
- *Viscosidad dinámica:* 0.001 Pa*s
- *Rugosidad de la tubería:* de acuerdo con el tipo de tubería (plástico PE)
0.0015 mm
- *Diámetro:* 2.54cm que equivale a 1", medida estándar en mangueras.

- *Longitud de manguera*: vamos a tomar 2m que sería la distancia a la que colocaríamos la electroválvula y por tanto punto donde necesitamos conocer el caudal y la presión.
- *Altura inicial*: tomamos 2.5m que es el caso más desfavorable, cuando el bidón está prácticamente vacío.
- *Pérdidas singulares*: Hemos tomado un valor de km de 0.5 que es el correspondiente a la salida en ángulo recto de un depósito.

1	Problema Bidones		
2			
3			
4	Q (m³/s)	6,25E-04 (l/min)	37,4775
5	dens (kg/m ³)	1000	v_inic
6	visc dina (Pa*s)	1,00E-03	
7	epsilon (m)	1,50E-03	
8	D (m)	2,54E-02	
9	A (m ²)	0,00050671	
10	v, val ini, borrar para resol.		
11	v (m/s)	1	
12	L (m)	10	
13	Re	3,13E+04	
14	eps/D	5,91E-02	
15	Diferencia de energía		
16	Inicial h (m)	2,5	f_inic
17	Final h (m)	0	
18	Diferencia (m)	2,5	
19	Pérdidas lineales, f		f_dcha
20	f, val ini, borrar para resol.		
21	f	0,07809412	
22	RHS Colebrook	0,07809412	f_izda
23	Pérdidas singulares, km		
24	Pérdidas singulares, hs (m)	0,03876484	
25	Pérdidas totales (m)	2,422470	
26	Presión final (bar)	0,23389369	

Analizando los resultados tenemos un caudal de 37.4 l/min y una presión en la salida de 0.23 bar.

2. Cálculos de la instalación de riego para seleccionar la bomba

En primer lugar, calculamos el número de goteros que se van a utilizar, siendo estos 260. Después conociendo que cada gotero consume un caudal de 3l/h, el caudal total requerido por la instalación será de 780l/h.

Para calcular la presión necesaria de la instalación tomamos el tramo más desfavorable, siendo este la unión entre la manguera principal de 30m y 20mm de diámetro y otro tramo de manguera de riego de 20m y 16mm de diámetro.

El caudal del segundo tramo lo calculamos en función del número de goteros de esa rama, que son 50 goteros y que cada uno consume 3l/h por lo que se requiere un caudal de 150l/h.

La presión mínima necesaria será igual a la debida a las pérdidas lineales más las singulares debidas a los elementos de la instalación (codos, goteros, etc.).

Para calcular las pérdidas lineales, introducimos los valores del caudal, la longitud, el diámetro y la rugosidad de la manguera, la viscosidad y la densidad del agua.

Por otra parte, para calcular las pérdidas singulares, tenemos que contabilizar el número de elementos que provocan pérdidas en el sistema:

TRAMO 1			
Tipo de elemento	Unidades	Coeficiente de pérdida por unidad, k	Valor total de pérdidas
Conexión con depósito	1	0,8	0,8
Llave de bola abierta	1	0,05	0,05
Filtro	1	3	3
Conecotor cambio de diámetro	1	0,12	0,12
			3,97

TRAMO 2			
Tipo de elemento	Unidades	Coeficiente de pérdida por unidad, k	Valor total de pérdidas
Codo 90º roscados	2	0,9	1,8
Llave en forma de T con flujo en línea recta	2	0,2	0,4
Goteros	60	0,3	18
Llave de bola abierta	1	0,05	0,05
			20,25

Introducimos los valores de las pérdidas singulares en la plantilla para cada uno de los tramos obtenemos unas pérdidas totales de la instalación de 3,64m.

A	B	C	D	E	F	G	H	I
TRAMO 1				TRAMO 2				
Datos				Datos				
Q (m ³ /s)	2,17E-04 (l/s)		0,2167	Q (m ³ /s)	4,17E-05 (l/s)		0,0417	
Q dato	2,17E-04 (l/s)		0,2167	Q dato	4,17E-05 (l/s)		0,0417	
dens (kg/m ³)	1000			dens (kg/m ³)	1000			Q dato
visc dina (Pa*s)	1,00E-03 visc cine(m ² /s)		Dividir por ro	visc dina (Pa*s)	1,00E-03 visc cine(m ² /s)		Dividir por ro	
epsilon (m)	1,50E-03			epsilon (m)	1,50E-03			
D (m)	0,02	D dato	0,02	D (m)	0,016	D dato	0,016	
A (m ²)	0,000314159			A (m ²)	0,000201062			D dato
v (m/s)	0,68967142	v dato		v (m/s)	0,207232999	v dato		v dato
L (m)	30			L (m)	20			
Re	1,38E+04			Re	3,32E+03			
eps/D	7,50E-02			eps/D	9,38E-02			
Diferencia de energía				Diferencia de energía				
Inicial h* (m)				Inicial h* (m)				
Inicial E. Cinética (m)				Final h* (m)				
Final h* (m)				Final E. Cinética (m)				
Final E. Cinética (m)				Diferencia (m)	0			
Diferencia (m)	0			Pérdidas lineales, f				
Pérdidas lineales, f				f_val ini, borrar para resol.	f_inic			
f_val ini, borrar para resol.		f_inic		f	0,08855258	f_dcha		
f	0,08855258	f_dcha		RHS Colebrook	0,08855258	f_izda		
RHS Colebrook	0,08855258	f_izda		Pérdidas singulares, km	3,97			
Pérdidas singulares, km	3,97			Pérdidas singulares, km	20,25			
Pérdidas singulares, hs (m)	0,096343			Pérdidas singulares, hs (m)	0,044369729			
Pérdidas totales (hf)(m)	3,319792			Pérdidas totales (hf)(m)	0,326603848			
Pérdidas totales (Pa)	32533,96			Pérdidas totales (Pa)	3200,72			
Check: dif ene-pérdidas		Check		Check: dif ene-pérdidas		Check		
30				Pérdidas totales (m)	3,646396014			
31								
32								
33								
34								

Por tanto, para que la instalación funcione correctamente y asegurar un caudal de 780l/h (13l/min) necesitamos una presión como mínimo de 0,36 bares.

3. Selección de los transistores MOSFET y cálculo de potencia disipada

Una vez explicada la necesidad de utilizar un transistor MOSFET para alimentar las cargas de nuestro proyecto, vamos a analizar por separado las características que debe tener cada uno de los tres que necesitamos.

Para ello nos centramos en la intensidad de drenaje (I_D) que pasará por ellos en modo saturación (donde el transistor actúa como una resistencia muy pequeña ($R_{DS(on)}$)):

En el caso de la electroválvula tiene un consumo máximo de 330mA en cada conmutación, respecto a la bomba de llenado de los bidones de 4,16A y, por último, la bomba de riego del circuito inferior consume una intensidad de 10A en la situación de presión y caudal seleccionado.

Los dos aspectos importantes que debemos calcular son la caída de tensión en el transistor (que no sea mucha para asegurar el funcionamiento correcto de las cargas) y la potencia disipada por el MOSFET (para asegurar que la temperatura de funcionamiento no supera la máxima y en caso de que la supere utilizar un disipador para reducirla).

Las fórmulas para calcular la caída de tensión entre drenaje y fuente y la potencia disipada en el transistor son las siguientes:

$$V_{DS} = R_{DS(on)} * I_D$$

$$P = V_{DS} * I_D = R_{DS(on)} * I_D^2$$

Además, utilizamos otra fórmula que nos permite calcular la temperatura que alcanzará el MOSFET en función de la potencia disipada:

$$T_J = (R_{\theta JC} + R_{\theta CH} + R_{\theta HA}) * P + T_A$$

En la fórmula anterior, las variables $R_{\theta JC}, R_{\theta CH}, R_{\theta HA}$ son la resistencia térmica en °C/W de la que dispone el encapsulado del transistor y su valor lo obtenemos del Datasheet. Entonces para calcular la temperatura que adquirirá el MOSFET (T_J), multiplicamos las resistencias térmicas del transistor por la potencia disipada y le sumamos la temperatura ambiente (T_A).

Después de calcular la temperatura máxima la tenemos que comparar con la máxima que puede soportar el transistor sin quemarse.

Una vez explicado los valores a calcular y las fórmulas que utilizaremos, empezamos a buscar en el mercado transistores. La condición más importante es que su resistencia en modo de saturación sea lo más baja posible para reducir así la caída de tensión y por tanto la potencia disipada y la temperatura.

Encontramos el MOSFET FDP8874 cuya $R_{DS(on)}$ es muy baja, soporta intensidades muy elevadas y se puede controlar con una tensión de puerta mínima de 2.5V por lo que podremos utilizarlo con la salida de Arduino de 5V y la de 3.3V del Arduino MKR 1400 GSM.

Por ello, decidimos utilizar el mismo MOSFET para los tres casos debido a la baja resistencia en saturación a pesar de que la intensidad que soporta es mucho mayor que las de trabajo.

A continuación, realizaremos los cálculos comentados para cada uno de los casos:

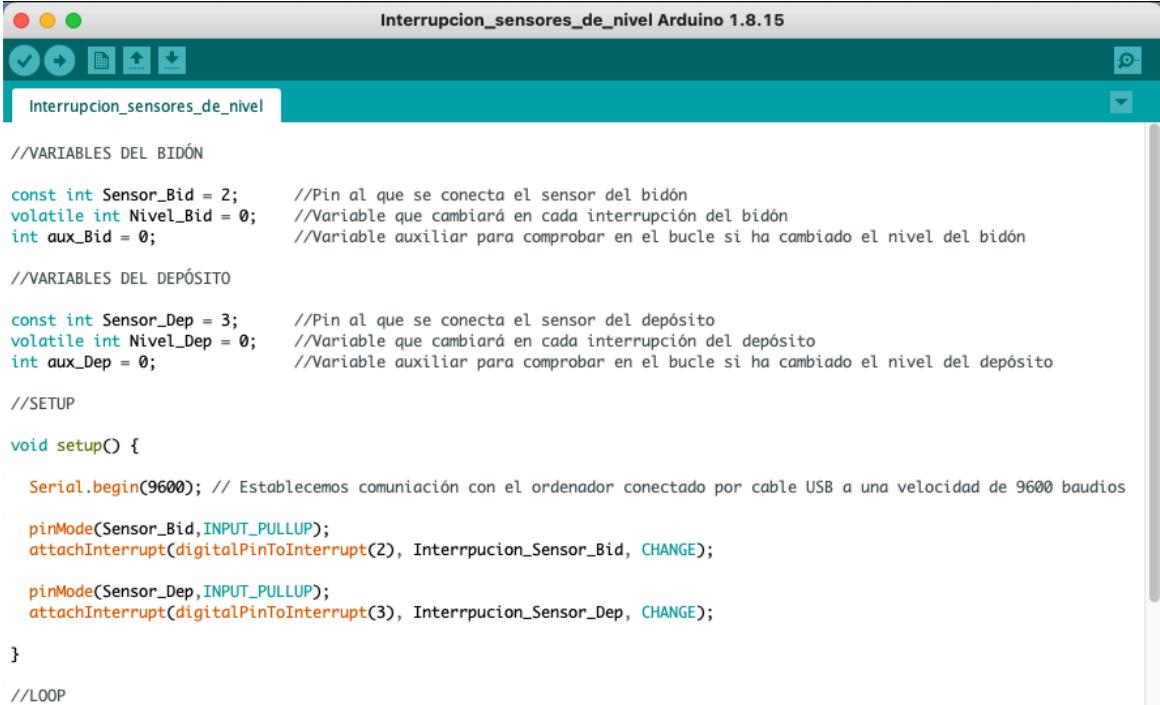
	$R_{DS(on)}$ (mΩ)	$I_{D(\max)}$ (A)	V_{DS} (mV)	P(mW)	T_f (°C)	$T_{f(max)}$ (°C)
Electroválvula	6,6	0,33	2,178	0,7187	25	175
Bomba bidones	6,6	4,16	27,456	114,22	32,24	175
Bomba riego	8	10	80	800	75,69	175

En la tabla vemos que el peor caso se produce para la bomba de riego, cuya $R_{DS(on)}$ es mayor al utilizar una V_{GS} con la salida del microcontrolador de 3.3V en vez de 5V como en el resto de caso y la intensidad necesaria es de 10A.

A pesar de esto, la caída de tensión es de 80mV por lo que podemos despreciarla respecto a 12V y la temperatura se encuentra dentro del rango de funcionamiento por lo tanto no necesitamos disipadores para ninguno de los casos.

4. Código del prototipo

4.1. Interrupción Sensor de Nivel



```

Interrupcion_sensores_de_nivel Arduino 1.8.15

//VARIABLES DEL BIDÓN
const int Sensor_Bid = 2;          //Pin al que se conecta el sensor del bidón
volatile int Nivel_Bid = 0;         //Variable que cambiará en cada interrupción del bidón
int aux_Bid = 0;                   //Variable auxiliar para comprobar en el bucle si ha cambiado el nivel del bidón

//VARIABLES DEL DEPÓSITO
const int Sensor_Dep = 3;          //Pin al que se conecta el sensor del depósito
volatile int Nivel_Dep = 0;         //Variable que cambiará en cada interrupción del depósito
int aux_Dep = 0;                   //Variable auxiliar para comprobar en el bucle si ha cambiado el nivel del depósito

//SETUP
void setup() {
  Serial.begin(9600); // Establecemos comunicación con el ordenador conectado por cable USB a una velocidad de 9600 baudios
  pinMode(Sensor_Bid, INPUT_PULLUP);
  attachInterrupt(digitalPinToInterrupt(2), Interrupcion_Sensor_Bid, CHANGE);

  pinMode(Sensor_Dep, INPUT_PULLUP);
  attachInterrupt(digitalPinToInterrupt(3), Interrupcion_Sensor_Dep, CHANGE);
}

//LOOP

```

```
void loop() {
    //Mensajes mostrados por pantalla del ordenador del sensor bidón

    if (aux_Bid != Nivel_Bid){
        aux_Bid = Nivel_Bid;
        if (aux_Bid == 1){
            Serial.println("El nivel del agua del bidón está por encima de la consigna");
        }
        else {
            Serial.println("El nivel del agua del bidón está por debajo de la consigna");
        }
    }

    //Mensajes mostrados por pantalla del ordenador del sensor depósito

    if (aux_Dep != Nivel_Dep){
        aux_Dep = Nivel_Dep;
        if (aux_Dep == 1){
            Serial.println("El nivel del agua del depósito está por encima de la consigna");
        }
        else {
            Serial.println("El nivel del agua del depósito está por debajo de la consigna");
        }
    }
}

//FUNCIÓN DE LA INTERRUPCIÓN DEL BIDÓN

void Interrupcion_Sensor_Bid() {
    Nivel_Bid = !Nivel_Bid;
}

//FUNCIÓN DE LA INTERRUPCIÓN DEL DEPÓSITO

void Interrupcion_Sensor_Dep() {
    Nivel_Dep = !Nivel_Dep;
}
```

El Sketch usa 2288 bytes (7%) del espacio de almacenamiento de programa. El máximo es 32256 bytes.
Las variables Globales usan 450 bytes (21%) de la memoria dinámica, dejando 1598 bytes para las variables locales. El máximo

4.2. Interrupción de reloj



The screenshot shows the Arduino IDE interface with the sketch titled "Interrupcion_reloj". The code implements a timer interrupt to count up to 4 seconds and then print the value to the Serial monitor. It also includes functions to set the timer and check if it has reached its maximum value.

```
Interrupcion_reloj Arduino 1.8.15

//VARIABLES TEMPORIZACIONES

float counter;           //contador con relación 1 unidad = 4 segundos
char Active_Timer;       //Banderín de inicio del temporizador
float Final_Time;        //Instante temporal donde debe terminar el temporizador
char T0;                 //Banderín de Time_Out

void setup() {
    Serial.begin(9600);
    //CONFIGURACIÓN DE LA INTERRUPCIÓN DEL TIMER
    noInterrupts();
    TCCR1A = 0;
    TCCR1B = 80000010;      // Fijar prescaler en 1024
    TCNT1 = 3035;           // Valor para contador de 4 segundos
    TIMSK1 = 80000001;      // Habilitamos la interrupción del timer
    interrupts();
}

void loop() {
    Set_Timer(16);
    while(!Time_Out()){
        Serial.print("");
    }
    Serial.println("Ha terminado la temporización");
}

//FUNCIÓN DE LA INTERRUPCIÓN DEL TIMER
ISR(TIMER1_OVF_vect) {
    // Rutina de interrupción
    TCNT1 = 3035;           // Reiniciamos el timer
    counter++;               // Incrementamos unidad del contador
    Serial.println(counter);
    if (Active_Timer){      // Si tenemos una temporización y ha finalizado, actualizamos las variables
        if(Final_Time == counter){
            T0 = 1;
            Active_Timer = 0;
        }
    }
}

//FUNCIÓN PARA FIJAR TEMPORIZACIÓN
void Set_Timer(float seconds){   //Función que crea temporizador de n segundos
    Final_Time = Get_Time() + seconds/4; //Obtiene el valor de counter y le suma los segundos/4 para conocer el valor final de la temporización
    T0 = 0;
    Active_Timer = 1;
    Serial.print("Se ha iniciado una temporización, el contador final será ");
    Serial.println(Final_Time);
}

//FUNCIÓN PARA COMPROBAR SI HA FINALIZADO EL TEMPORIZADOR

char Time_Out (void){
    return T0;
}

//FUNCIÓN PARA OBTENER EL TIEMPO ACTUAL

float Get_Time (void) {
    noInterrupts();          //Función para obtener el copunter actual
    float counter_copy;      //Deshabilo interrupciones para que no se modifique el valor actual
    counter_copy = counter;
    interrupts();             //Crea una variable para copiar el counter
    return counter_copy;     //Habilito de nuevo las interrupciones y devuelvo el valor
}

El Sketch usa 3718 bytes (11%) del espacio de almacenamiento de programa. El máximo es 32256 bytes.
Las variables Globales usan 300 bytes (14%) de la memoria dinámica, dejando 1748 bytes para las variables locales. El máximo es 2048 bytes.

49                                         Arduino Uno en /dev/cu.usbmodem14101
```

4.3. Programa completo



The screenshot shows the Arduino IDE interface with the sketch titled "Llenado_de_bidones" open. The code is written in C++ and defines variables for sensors, levels, auxiliary variables, and a timer. It sets up pins for inputs and outputs, configures digital pins for interrupt detection, and initializes a timer for 4 seconds. The loop function handles sensor readings, activates the pump if needed, and prints messages to the serial port. A note in the code indicates a 2-hour delay after 40 minutes if the tanks haven't reached maximum level.

```
Llenado_de_bidones Arduino 1.8.15

//VARIABLES DEL BIDÓN
const int Sensor_Bid = 2; //Pin al que se conecta el sensor del bidón
volatile int Nivel_Bid = 0; //Variable que cambiará en cada interrupción del bidón
int aux_Bid = 0; //Variable auxiliar para comprobar en el bucle si ha cambiado el nivel del bidón

//VARIABLES DEL DEPÓSITO
const int Sensor_Dep = 3; //Pin al que se conecta el sensor del depósito
volatile int Nivel_Dep = 0; //Variable que cambiará en cada interrupción del depósito
int aux_Dep = 0; //Variable auxiliar para comprobar en el bucle si ha cambiado el nivel del depósito

//VARIABLE BOMBA
const int Bomba = 12;

//VARIABLES TEMPORIZACIONES

const float n = 3035;
float counter; //contador con relación 1 unidad = 4 segundos
char Active_Timer; //Banderín de inicio del temporizador
float Final_Time; //Instante temporal donde debe terminar el temporizador
char T0; //Banderín de Time_Out

//SETUP

void setup() {
    Serial.begin(9600);
    //CONFIGURACIÓN DE LOS PUERTOS
    pinMode(Sensor_Bid, INPUT_PULLUP);
    pinMode(Sensor_Dep, INPUT_PULLUP);
    pinMode(Bomba, OUTPUT);

    //CONFIGURACIÓN INTERRUPCIÓN SENSOR DEL BIDÓN Y DEL DEPÓSIO
    attachInterrupt(digitalPinToInterrupt(2), Interrupcion_Sensor_Bid, CHANGE);
    attachInterrupt(digitalPinToInterrupt(3), Interrupcion_Sensor_Dep, CHANGE);

    //CONFIGURACIÓN DE LA INTERRUPCIÓN DEL TIMER
    noInterrupts();
    TCCR1A = 0; // Deshabilitar interrupciones
    TCCR1B = B00000101; // Fijar prescaler en 1024
    TCNT1 = 3035; // Valor para contador de 4 segundos
    TIMSK1 = B00000001; // Habilitamos la interrupción del timer
    interrupts(); // Habilitamos interrupciones
}

//LOOP

void loop() {
    if(Nivel_Dep){
        if(Nivel_Bid){
            Serial.println("El nivel del depósito y los bidones está al máximo, esperaremos 2 días");
            Set_Timer(172800); //temporizador (2 días) = 172800s
            while (!Time_Out()){
                Serial.print("");
            }
        } else{
            Serial.println("Activamos la bomba de llenado");
            digitalWrite(Bomba, HIGH); //Encendemos la bomba
            Set_Timer(2400); //temporizador (40min) = 2400s
            while(Time_Out()){
                Serial.print("");
                if(Nivel_Bid){
                    Serial.println("EL nivel de los bidones ha alcanzado su máximo");
                    break;
                }
            }
            digitalWrite(Bomba, LOW); //Apagamos la bomba
        }
        if(!Nivel_Bid){
            Serial.println("Han pasado 40 minutos y los depósitos no se han llenado al máximo, dejaremos descansar la bomba 2 horas");
            Set_Timer(7200); //temporizador (2h) = 7200s
            while (!Time_Out()){
                Serial.print("");
            }
        }
    }
}
```

```

}

//FUNCIÓN DE LA INTERRUPCIÓN DEL BIDÓN

void Interrupcion_Sensor_Bid() {
    Nivel_Bid = !Nivel_Bid;
}

//FUNCIÓN DE LA INTERRUPCIÓN DEL DEPÓSITO

void Interrupcion_Sensor_Dep() {
    Nivel_Dep = !Nivel_Dep;
}

//FUNCIÓN DE LA INTERRUPCIÓN DEL TIMER

ISR(TIMER1_OVF_vect) {
    TCNT1 = 3035;           // Rutina de interrupción
    counter++;              // Reiniciamos el timer
    // Incrementamos unidad del contador
    if (Active_Timer){      // Si tenemos una temporización y ha finalizado, actualiza las variables
        if(Final_Time == counter){
            T0 = 1;
            Active_Timer = 0;
        }
    }
}

//FUNCIÓN PARA FIJAR TEMPORIZACIÓN

void Set_Timer(float seconds){          //Función que crea temporizador de n segundos
    Final_Time = Get_Time() + seconds/4; //Obtiene el valor de counter y le suma los segundos/4 para conocer el valor final de la temporización
    T0 = 0;
    Active_Timer = 1;
}

//FUNCIÓN PARA COMPROBAR SI HA FINALIZADO EL TEMPORIZADOR

bool Time_Out (void){
    return T0;
}

//FUNCIÓN PARA OBTENER EL TIEMPO ACTUAL

float Get_Time (void) {
    noInterrupts();           //Función para obtener el copunter actual
    float counter_copy;       //Deshabilito interrupciones para que no se modifique el valor actual
    counter_copy = counter;   //Creo una variable para copiar el counter
    interrupts();             //Habilito de nuevo las interrupciones y devuelvo el valor
    return counter_copy;
}

Compilado

El Sketch usa 3540 bytes (10%) del espacio de almacenamiento de programa. El máximo es 32256 bytes.
Las variables Globales usan 480 bytes (23%) de la memoria dinámica, dejando 1568 bytes para las variables locales. El máximo es 2048 bytes.

119                                         Arduino Uno en /dev/cu.usbmodem14101

```

5. Presupuesto

En la siguiente tabla realizamos un cálculo del presupuesto aproximado sumando el precio de cada componente por separado:

Componente	Precio (€)
Sensor de nivel magnético (x2 unidades)	2
Sensor de humedad del suelo capacitivo	1.5
Sensor de temperatura y de humedad relativa DHT22	1
Electroválvula VLN Baja Presión 9V 1" Rain Bird	55
Bomba de agua llenado de bidones	39
Bomba de agua Seaflo serie 41	90
Encoder rotativo KY-040 (x3 unidades)	3

LCD 20x4 con módulo I2C	6
Arduino Nano Every	11
Arduino MKR GSM 1400	60
Pack placas solares	300
Magnetotérmico	8
Todas las resistencias utilizadas	3
Todos los condensadores utilizados	2
MOSFET FDP8874 (x3 unidades)	5
Regulador lineal 7809	1
Regulador lineal 7805	2
Componentes acondicionar el prototipo (cables, cajas estancas, conectores...)	30
	618 €

6. Datasheets

A continuación, se incluyen las primeras páginas de los Datasheets que hemos considerado más relevantes (regulador lineal 5 y 9 Voltios y transistor MOSFET utilizado).

LM1084 5-A Low Dropout Positive Regulators

1 Features

- Available in 3.3-V, 5.0-V, and Adjustable Versions
- Current Limiting and Thermal Protection
- Output Current 5 A
- Industrial Temperature Range -40°C to 125°C
- Line Regulation 0.015% (Typical)
- Load Regulation 0.1% (Typical)

2 Applications

- Post Regulator for Switching DC-DC Converter
- High-Efficiency Linear Regulators
- Battery Chargers

3 Description

The LM1084 is a regulator with a maximum dropout of 1.5 V at 5 A of load current. The device has the same pinout as TI's industry standard LM317.

Two resistors are required to set the output voltage of the adjustable output voltage version of the LM1084. Fixed output voltage versions integrate the adjust resistors.

The LM1084 circuit includes a zener trimmed bandgap reference, current limiting, and thermal shutdown.

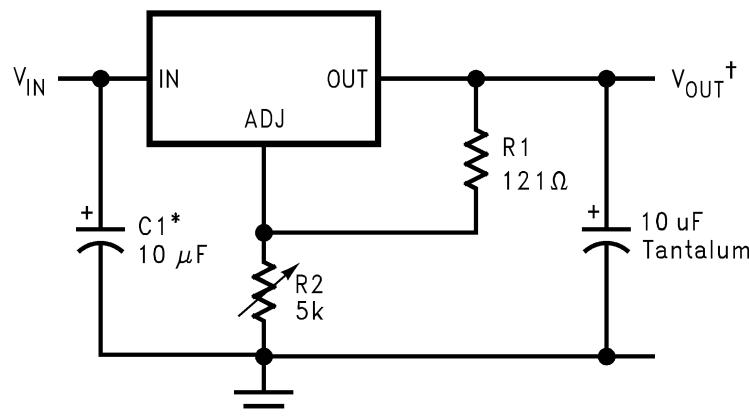
Refer to LM1085 for the 3A version, and the LM1086 for the 1.5A version.

Device Information⁽¹⁾

PART NUMBER	PACKAGE	BODY SIZE (NOM)
LM1084	TO-263 (3)	10.18 mm × 8.41 mm
	TO-220 (3)	14.986 mm × 10.16 mm

(1) For all available packages, see the orderable addendum at the end of the datasheet.

Typical Application



*NEEDED IF DEVICE IS FAR FROM FILTER CAPACITORS

$$\dagger V_{OUT} = 1.25V \left(1 + \frac{R2}{R1}\right)$$



An IMPORTANT NOTICE at the end of this data sheet addresses availability, warranty, changes, use in safety-critical applications, intellectual property matters and other important disclaimers. PRODUCTION DATA.

Single-Output LDO Regulator

1A Fixed Output LDO Regulators

BD80C0AFPS BD90C0AFPS

General Description

The BD80C0AFPS and BD90C0AFPS are low-saturation regulators. These ICs have built in over current protection to protect the device when output is shorted and thermal shutdown circuit to protect the device during over load conditions.

Features

- Output Current capability : 1A
- High Output Voltage Precision: $\pm 1\%$
- Low saturation with PDMOS output
- Built-in over-current protection circuit that prevents the destruction of the IC due to output short circuits
- Built-in thermal shutdown circuit for protecting the IC from thermal damage due to overloading
- Low ESR Capacitor

Applications

Audiovisual equipments, FPDs, televisions, personal computers or any other consumer device

Key Specification

■ Supply Voltage range:	Vo+1.0V to 26.5V
■ Output voltage	
BD80C0AFPS:	8.0V
BD90C0AFPS:	9.0V
■ Output current:	1A
■ Operating temperature range:	-40°C ≤ Ta ≤ +105°C

Package

TO252S-3

W (Typ.) x D (Typ.) x H (Max.)
6.50mm x 9.50mm x 1.30mm

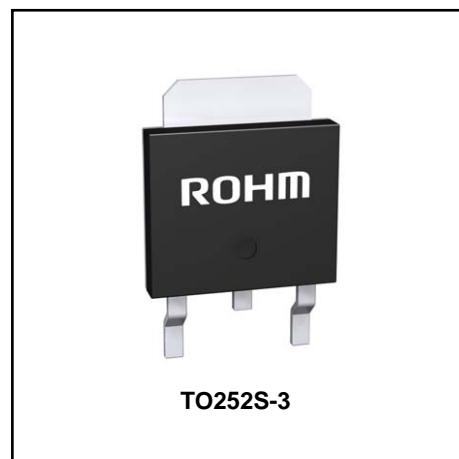
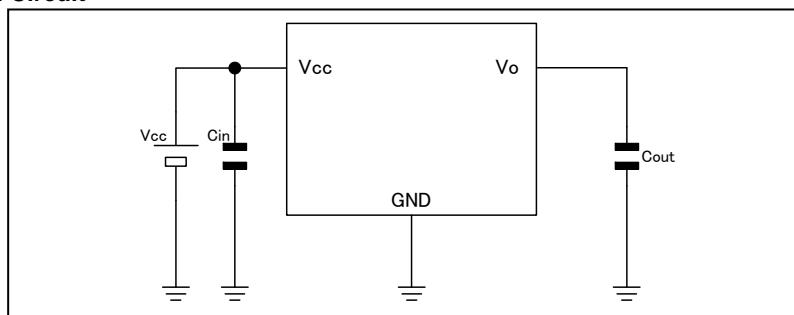
**Typical Application Circuit**

Figure 1. Typical Application Circuit

Ordering Information

B	D	x	x	C	0	A	F	P	S	-	E 2
Part Number	Output Voltage 80:8.0V Output 90:9.0V Output	Current capacity C0A:1A	Package FPS:TO252S-3	Packaging and forming specification E2: Embossed tape and reel							

Lineup

Maximum Output Current (Max.)	Output Voltage (Typ.)	Package		Orderable Part Number
1A	8.0V	TO252S-3	Reel of 2000	BD80C0AFPS -E2
	9.0V			BD90C0AFPS -E2

○Product structure : Silicon monolithic integrated circuit ○This product is not designed protection against radioactive rays.



ON Semiconductor®

FDP8874

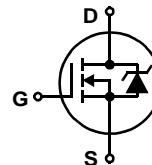
N-Channel PowerTrench® MOSFET 30V, 114A, 5.3mΩ

General Description

This N-Channel MOSFET has been designed specifically to improve the overall efficiency of DC/DC converters using either synchronous or conventional switching PWM controllers. It has been optimized for low gate charge, low $r_{DS(ON)}$ and fast switching speed.

Applications

- DC/DC converters



Features

- $r_{DS(ON)} = 5.3\text{m}\Omega$, $V_{GS} = 10\text{V}$, $I_D = 40\text{A}$
- $r_{DS(ON)} = 6.6\text{m}\Omega$, $V_{GS} = 4.5\text{V}$, $I_D = 40\text{A}$
- High performance trench technology for extremely low $r_{DS(ON)}$
- Low gate charge
- High power and current handling capability
- RoHS Compliant

MOSFET Maximum Ratings $T_C = 25^\circ\text{C}$ unless otherwise noted

Symbol	Parameter	Ratings	Units
V_{DSS}	Drain to Source Voltage	30	V
V_{GS}	Gate to Source Voltage	± 20	V
I_D	Drain Current Continuous ($T_C = 25^\circ\text{C}$, $V_{GS} = 10\text{V}$) (Note 1)	114	A
	Continuous ($T_C = 25^\circ\text{C}$, $V_{GS} = 4.5\text{V}$) (Note 1)	102	A
	Continuous ($T_{amb} = 25^\circ\text{C}$, $V_{GS} = 10\text{V}$, with $R_{\theta JA} = 62^\circ\text{C/W}$)	16	A
	Pulsed	Figure 4	A
E_{AS}	Single Pulse Avalanche Energy (Note 2)	105	mJ
P_D	Power dissipation	110	W
	Derate above 25°C	0.73	W/ $^\circ\text{C}$
T_J , T_{STG}	Operating and Storage Temperature	-55 to 175	$^\circ\text{C}$

Thermal Characteristics

$R_{\theta JC}$	Thermal Resistance Junction to Case TO-220	1.36	$^\circ\text{C/W}$
$R_{\theta JA}$	Thermal Resistance Junction to Ambient TO-220 (Note 3)	62	$^\circ\text{C/W}$

Package Marking and Ordering Information

Device Marking	Device	Package	Reel Size	Tape Width	Quantity
FDP8874	FDP8874	TO-220AB	Tube	N/A	50 units